TRAVELLING TRUCK				
Patent Number:	JP59038176			
Publication date:	1984-03-01			
Inventor(s):	ISHII TOSHIAKI; others: 01			
Applicant(s)::	MITSUBISHI DENKI KK			
Requested Patent:	☐ <u>JP59038176</u>			
Application Number:	JP19820146509 19820824		•	
Priority Number(s):	-			
IPC Classification:	B62D61/00; B61B13/00			
EC Classification:				
Equivalents:				
Abstract				

PURPOSE:To prevent positional shift of chassis, when changing direction, by providing a drive wheel for travelling in predetermined direction and another drive wheel for travelling in the perpendicular direction.

CONSTITUTION: When changing the travelling direction of a truck 1 from X-axis direction to Y-axis direction, pressurized oil is fed to a lift 7 to operate a piston 6 thus to lower the lift 8 against the force of a pull spring 9. Consequently the second drive wheels 11A, 11B will contact against the floor face 3, but since the lift 7 will continue operation to lift the first drive wheels 2A, 2B from the floor face 3 and stop at the predetermined lowering position. Consequently the second driv wheels 11A, 11B are driven and the truck will travel in the direction of Y- axis. As a result, the truck 1 can change direction accurately by means of the first drive wheels 2A, 2B and second drive wheels 11A, 11B.

Data supplied from the esp@cenet database - 12

HIS PAGE BLANK (USPTO)

## () 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

## ⑩公開特許公報(A)

昭59-38176

Int. Cl.<sup>3</sup>
B 62 D 61/00
B 61 B 13/00

識別記号

庁内整理番号 6927-3D 6578--3D **發公開 昭和59年(1984)3月1日** 

発明の数 1· 審査請求 未請求

(全 3 頁)

分走行台車

①特

昭57—146509

20出

願 昭57(1982)8月24日

砂発 明 者

石井敏昭 稲沢市菱町1番地三菱電機株式

会社稲沢製作所内

仍発 明 者 市岡洋一

稲沢市菱町1番地三菱電機株式

会社稲沢製作所内

①出 碩 人 三菱電機株式会社

東京都千代田区丸の内2丁目2

番3号

邳代 理 人 弁理士 為野信一

外1名

1. 発明の名称

走行台作

2. 特許請求の範囲

車体、この車体に怒者され上記車体を床面に支持してこれを所定方向へ走行させる第1 駆動機、上記車体に設けられ昇降可能に配置された昇降台、この昇降台を上昇位置と下降位置に駆動する昇降と下降位置に取り上記昇降台に接着され上記昇降台した。 現上升位置にあるときは上記昇降台に収録した。 現上升位置により上記井降台が上記井降台になるときは上記井降台になるとは記井降台にないます。 がよことによって上記まれた。 記述所のと近交すると共に、上記車体を上記所 に方向と近交する方向へ走行させる第2 以動権を 備えてなる走行台車。

5. 発明の詳細な説明

との特別は走行する台車の改良に関するものである。

近年、荷物を自動的に搬送する韓の用途に、自動走行台車(以下台車という)が用いられるよう

になつた。これを第1図及び毎2図に示す。

すなわち、台車(1)には、緊動機(図示しない) によつて駆動される前輪(2A)と、これに従動する 接輪(2B)が設けられ、狀面(3)の上に配置されてい る。そして、前輪(2A)が駆動されると、台車(1)は 所定の経路に沿つて走行するようになつている。

ところで、一般の台框(1)では、前後だちに二次 元的に動くことは一般には困難である。直角方向 に向きを定えることができたとしても、そのため に対きな方向転換用のスペースを必要としたり、 単体の中心点が方向転換の前後でずれたりする。 位置がずれることは、台間(1)の平面的位置が不明 位にたることを飛り、自動進行制御上間盟がある。特に、海2図の矢印Aに示すように、所定の 曲帯(2B)の回転数によつて台車(1)の走行距離を制 にするようにしたものでは、X 軸方向 にするようにしたものでは、X 軸方向 の走行距離を由線部分で分離することはできない。 したがつて、台車(1)を所定の曲帯にて直角に方向 に換させることは、台車(1)の位置点を正確に知る

....

必要のある場合には、様々の不具介が生じる。

この発明は上配不具合を改良するもので、 順体を所定方向へ走行させる所上 お勧縮と、 これと近 使する方向へ走行させる構立 財動権を設けることにより、方向転換に凝し収体の位置すれを生じることなく、 かつ転換用に会分なスペースを必要としないようにした走行台順を提供することを目的とする。

以下、第3回~第6回によりこの希明の一英語 例を説明する。

河中、旬社台車(1)の本体を構成する車体、(5)社 でれぞれ車体(1)の下面に固度され下端に前輪(2A) 及び後輪(2B)(以下溝1 取動機(2A)。(2B)という) が収章された支持具、回は重体国の最近に設置され下方へ延在するピストン。同社ピストン(6)を油 比で料降させる油圧シリンダからなる昇降後収、 (8)と単体(4)の間に顕著された昇降台、(9)は昇降台 (9)と単体(4)の間に顕入された引きばれ、回はそれ でれ升降台(8)の下面に固設された支持具、(11A)。 (11B) はそれぞれ支持具如に坚持され駆動機(図

このようにして、台東(1) 社選1 関 動 略(2A),(2B) 又社選2 関 動 物(11A),(11B)により、正確に方向転 通 公可能になる。

なか、運路例では又切方向進行用を選り収納的 (2A). (2B)、Y 柚方向進行用を選り数額 (11A). (11P)としたが、これを選択してもよいことは作うまであない。

また、非確集権のは確任シリンダに残らず、能 めであつてもよい。

以上說明したとおりこの傷間は、単体を確定方 例べを行させる所し気的路を進はに、限立場動機 を体操台に設け、解離台が上降住院にあると直は 第2間動機を接頭から横上送せ、体験台が下降位 間に移動すると、解2間動物が展面に支持されて 別し関動機能を採頭から横上送せ、第2間動物によ と記憶電方向と直交する方向へ単体を進行させ るようにしたものである。

これにより、方向知為に深し非体のほれずれを 生じないようにすることができると共化、方向極 適用の会外なスペースをなくすことができる。 示しない)によつて『館方向へ取休(4)を走行させる左輪及び右輪(以下第2 駆動輪という)である。 次に、この実施例の動作を説明する。

今、台車(1) は羽も図に示すように羽1 別 動格(2A). (2B)によつて支持されているとする。このとき、 外降台(8) は引きばね(9) の力によつて上外位置に引き上げられ、第2 駆動船(11A). (11B)は 床面(3) から を上されている。これで、羽1 別 動館(2A)が 料 動 されると、台車(1) は X 軸方向へ走行する。

次に、台北(1)の走行方向を又轄方向からY軸方向へ転換する場合は、外路集毀(7)に圧油が供給され、ピストン(6)は動作し、昇降体(8)を引きばね(9)の力に抗して下降させる。これで、第2駅動輪(11A)、(11B)は、やがて床面(3)に接触するが、外降集役(7)の動作は軽使するので、今度は第1期動輪(2A)、(2B)が床面(3)から塔上され、昇降台(8)が所定の下降位置まで栄ると昇降装設(7)の動作は停止する。この状態を第6図に示す。これで、第2駅動輪(11A)が駆動されると、台車(1)はY軸方向(左方又は右方)へ走行する。

## 4. 図面の簡単な説明

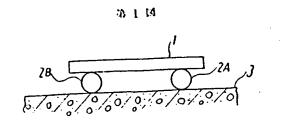
選1 辺は従来の走行台車を示す一部断面側面図、 第2 辺は第1 図の平面図、第3 図はこの発明によ る走行台車の一実路例を示す平面図、第4 図は第 3 図の側面図、第5 図は選4 図の右側面図、第6 図は第4 図の昇降失況動作時を示す図である。

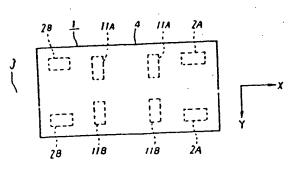
(1) …台州、(2A),(2B) … 第一股動稱、(3) … 陳樹、(4) …県体、(7) …好降後流、(8) …好降台、(9) …引き 江江、(11A),(11B) …男 2 服動物

全 15、以中间一路分比何一符号化上为旅中。

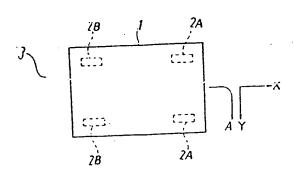
代理人 存 好 统 一(外1名)

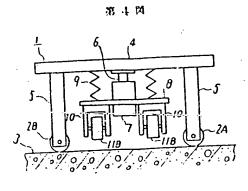




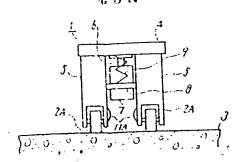


38 2 M

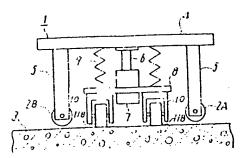




n 5 14



B 6 14



THIS PAGE BLANK (USPTO)